

باسمه تعالی
باشگاه طلایی های ایران



باشگاه طلایی های ایران
IRAN'S GOLD WINNERS CLUB

علم همراه تهذیبِ نفس است که انسان را به مقام انسانیت می رساند. هم
در علم کوشا باشید و هم در عمل و هم در تهذیب اخلاق.

“امام خمینی(ره)”

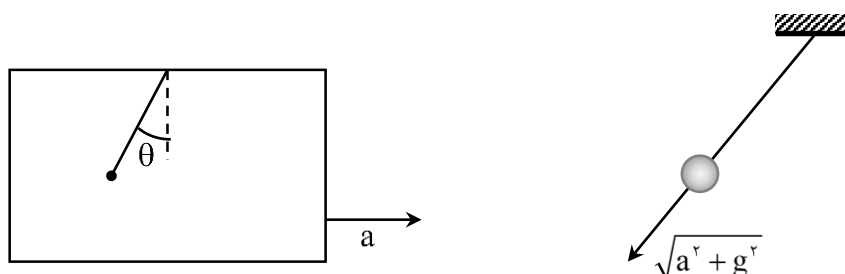
دفترچه **پاسخنامه** آزمون آزمایشی مرحله اول

المپیاد فیزیک سال ۱۳۹۶

پاسخنامه تشریحی

۱. گزینه ۳ صحیح است.

درست مانند این است که شتاب گرانش $\sqrt{a^2 + g^2}$ شده است.



برای a به سمت چپ هم دقیقاً همین گونه است.

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{\sqrt{g^2 + a^2}}}$$

۲. گزینه ۳ صحیح است.

اگر میله هیچ‌گونه تغییر طول یا تغییر مساحتی به دلیل انبساط نداشت، نمودار (a) درست بود؛ اما اگر این را در نظر بگیریم که به دلیل تغییر دمای نقاط مختلف میله، سطح مقطع آن تغییر می‌کند

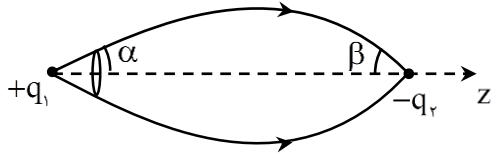
($A = A_0(1 + \alpha \Delta T)$)، و با توجه به رابطه رسانش گرمایی $P = kA \frac{dT}{dx}$ ، اگر سطح مقطع قسمتی از

میله افزایش یابد، $\frac{dT}{dx}$ کاهش می‌یابد بنابراین در مکان‌هایی که تغییر سطح مقطع بیشتر از بقیه

قسمت‌هاست (نزدیک منبع گرمایی دمای T_1)، تغییر دما بسیار کندتر است. شیب در نزدیکی T_0 بیشتر از T_1 است.

۳. گزینه ۱ صحیح است.

می‌دانیم که خطوط میدان با زاویه ثابت α حول Z می‌چرخد و سه‌بعدی است حال شار را برابر می‌گذاریم. چون $\int z dz$ روی خط میدان صفر است.



$$\frac{q_1(1 - \cos \alpha)}{r} = \frac{q_2(1 - \cos \beta)}{r}$$

$$\frac{q_1}{q_2} \sin^2\left(\frac{\alpha}{2}\right) = \sin^2\left(\frac{\beta}{2}\right) \Rightarrow \beta = 2 \sin^{-1}\left(\sqrt{\frac{q_1}{q_2}} \sin\left(\frac{\alpha}{2}\right)\right)$$

۴. گزینه ۳ صحیح است.

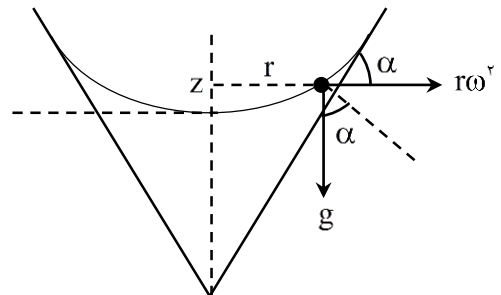
$$dU = dQ - PdV \Rightarrow P = -\alpha V + \beta \Rightarrow U = \frac{r}{2}PV \Rightarrow U = \frac{r}{2}(-\alpha V^2 + \beta V)$$

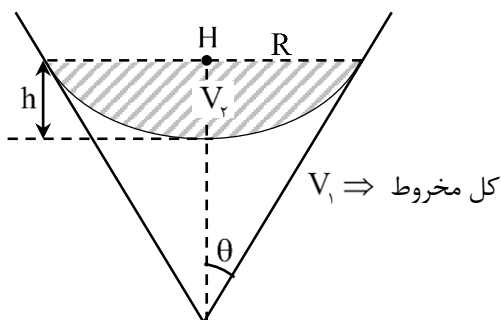
$$dU + PdV = dQ = \frac{r}{2}(-2\alpha V + \beta)dV + (-\alpha V + \beta)dV = \left(-\frac{r}{2}(1 + r)\alpha V + \beta\left(1 + \frac{r}{2}\right)\right)dV$$

$dQ > 0$ و بعد از آن $dQ < 0$ پس گزینه (۳) صحیح است.

۵. گزینه ۱ صحیح است.

معادله سطح آزاد: $\frac{dz}{dr} = \tan \alpha = \frac{r\omega^2}{g} \Rightarrow z(r) = z_0 + \frac{r^2\omega^2}{2g}$





$$V_1 = \frac{1}{3} H \times \pi R^2 = \frac{1}{3} \pi H^3 \tan^2 \theta$$

$$V_r = \frac{g}{\omega^2} h^2 \pi = \frac{R^2 \omega^2}{4g} \pi$$

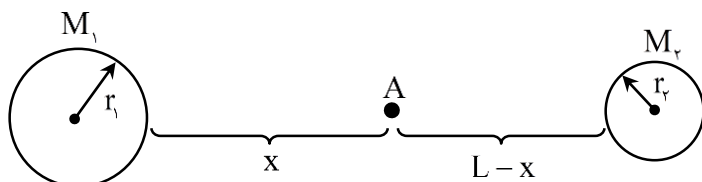
حجم مایع: $V_0 = V_1 - V_r = \frac{1}{3} \pi H^3 \tan^2 \theta - \frac{\omega^2}{4g} \pi H^2 \tan^2 \theta$

هدف: $\frac{\omega^2}{g} H \tan \theta = \cot \theta$ (مماس شدن سطح آزاد آب بر دیواره)

$$\Rightarrow H = \frac{g}{\omega^2} \cot \theta \Rightarrow V_0 = \frac{\pi g^3}{12 \omega^6} \cot^4 \theta$$

۶. گزینه ۳ صحیح است.

نقطه A را بین دو سیاره طوری در نظر می‌گیریم که فاصله آن از سیاره ۱ برابر x و در آن نقطه، برآیند نیروها صفر باشد. (جاذبه سیاره ۱، جاذبه سیاره ۲ را خنثی کند).



$$\sum F_{(A)} = 0 \Rightarrow \frac{GM_1}{x^2} = \frac{GM_2}{(L-x)^2} \Rightarrow$$

$$\frac{M_1}{M_2} = \left(\frac{x}{L-x}\right)^2 \Rightarrow \frac{x}{L-x} = \sqrt{\frac{M_1}{M_2}} \Rightarrow x = \frac{L}{1 + \sqrt{\frac{M_2}{M_1}}}$$

بدیهی است که سرعت محموله در این نقطه، منفی (به سمت M_1) نمی‌تواند باشد. یا صفر است یا مثبت (به سمت M_2). اگر محموله را طوری پرت کنیم که در نقطه A سرعت صفر داشته باشد (کمی بیشتر از صفر)، جاذبه سیاره ۲ از آن جا به بعد، بر جاذبه سیاره ۱ غلبه می‌کند و کمترین انرژی برای این حالت است. در صورتی هم که محموله به A نرسد، هرگز به سیاره ۲ نخواهد رسید. (بدیهی است).

پس معادلات پایستگی انرژی را طوری می‌نویسیم که پرتابه در نقطه A، سرعتی نداشته باشد.

$$E_0 = E_A \Rightarrow K_{\min} - \frac{GM_1 m}{r_1} - \frac{GM_2 m}{L-r_1} = \frac{-GM_1 m}{x} - \frac{GM_2 m}{L-x}$$

(حواستان باشد که انرژی پتانسیل گرانشی منفی است.)

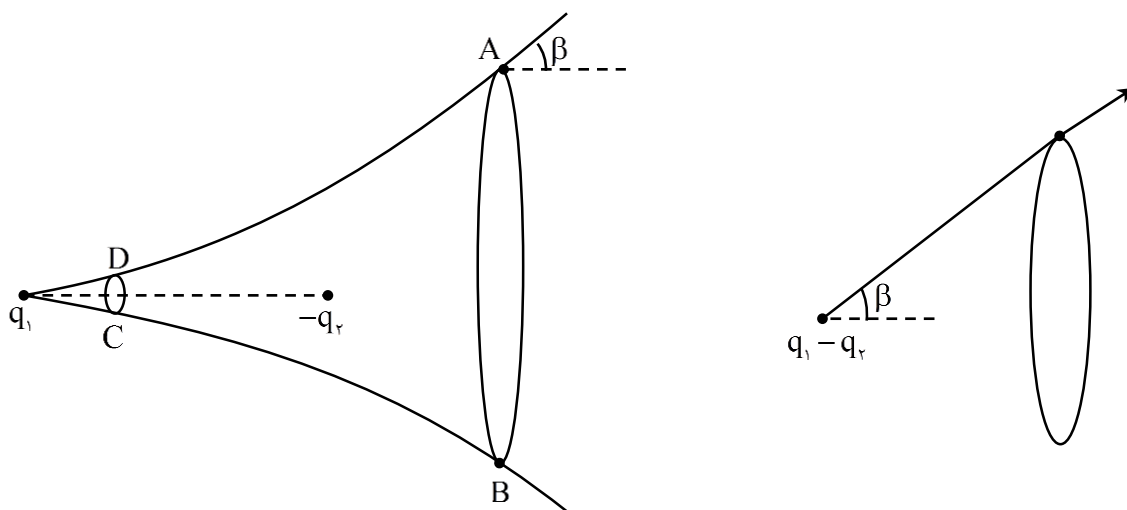
$$K_{\min} = Gm \left(\frac{M_1}{r_1} + \frac{M_2}{L-r_1} - \frac{M_1}{x} - \frac{M_2}{L-x} \right) \xrightarrow{\text{با جاگذاری}} x = \frac{L}{1 + \sqrt{\frac{M_2}{M_1}}}$$

$$\Rightarrow K_{\min} = Gm \left(\frac{M_1}{r_1} + \frac{M_2}{L-r_1} - \frac{M_1(1 + \sqrt{\frac{M_2}{M_1}})}{L} - \frac{M_2(1 + \sqrt{\frac{M_1}{M_2}})}{L} \right)$$

$$\Rightarrow K_{\min} = Gm \left(\frac{M_1}{r_1} + \frac{M_2}{L-r_1} - \frac{M_1 + M_2 + 2\sqrt{M_1 M_2}}{L} \right)$$

۷. گزینه ۱ صحیح است.

در این جا شار خروجی از سطح ABCD برابر $\frac{-q_r}{\epsilon_0}$ است. چون β در بسیار دور است.

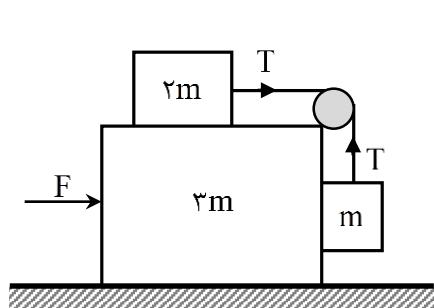


$$\frac{(q_1 - q_r)(1 - \cos \beta)}{2\epsilon_0} - \frac{q_1(1 - \cos \beta)}{2\epsilon_0} = \frac{-q_r}{\epsilon_0}$$

$$1 - \cos \beta = \frac{q_1(1 - \cos \alpha)}{q_1 - q_r} - \frac{2q_r}{q_1 - q_r} \Rightarrow \cos \beta = \frac{q_r + q_1 \cos \alpha}{q_1 - q_r}$$

۸. گزینه ۲ صحیح است.

چون جسم m شتاب ندارد پس هر سه جسم با شتاب برابر حرکت می کنند.

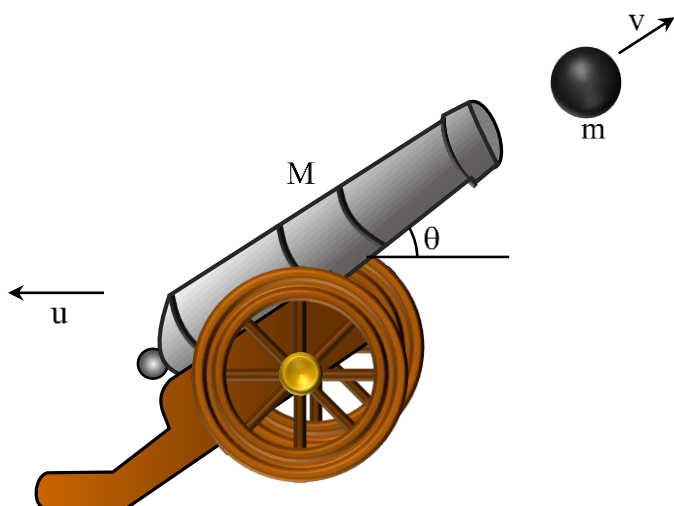


$$T = mg$$

$$2ma = T = mg \Rightarrow a = \frac{g}{2}$$

نیروی خارجی : $F = 3ma + ma + 2ma = 6ma = 6m \times \frac{g}{2} = 3mg$

۹. گزینه ۳ صحیح است.



$$\vec{v}' = (v \cos \theta - u) \hat{x} + v \sin \theta \hat{y} \Rightarrow v'^2 = v^2 + u^2 - 2vu \cos \theta$$

(انرژی) $E = \frac{1}{2} M u^2 + \frac{1}{2} m (v^2 + u^2 - 2vu \cos \theta)$

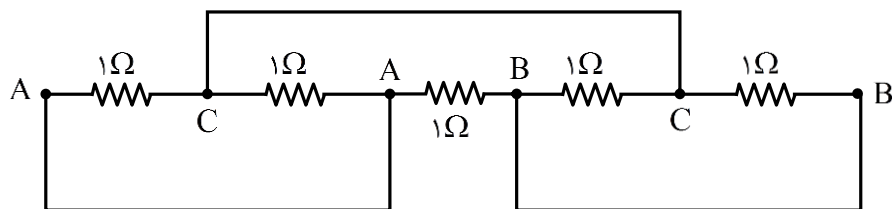
(تکانه) $Mu = m(v \cos \theta - u) \Rightarrow u = \frac{m}{m+M} v \cos \theta$

$$\Rightarrow E = \frac{1}{2} \frac{m^2}{m+M} v^2 \cos^2 \theta + \frac{1}{2} m v^2 - \frac{m^2}{m+M} v^2 \cos^2 \theta = \frac{1}{2} m v^2 \left(\frac{-m}{m+M} \cos^2 \theta + 1 \right)$$

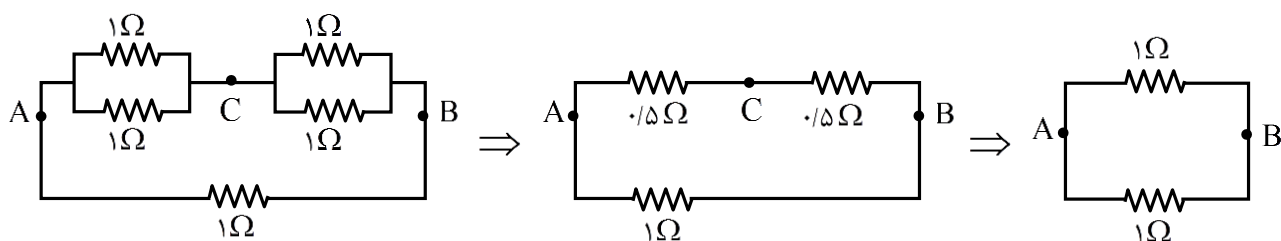
$$\Rightarrow v^2 = \frac{2E}{m} \times \frac{m+M}{m \sin^2 \theta + M} \Rightarrow u^2 = \frac{2E}{m+M} \times \frac{m \cos^2 \theta}{m \sin^2 \theta + M}$$

۱۰. گزینه ۲ صحیح است.

مدار را در نظر بگیرید.

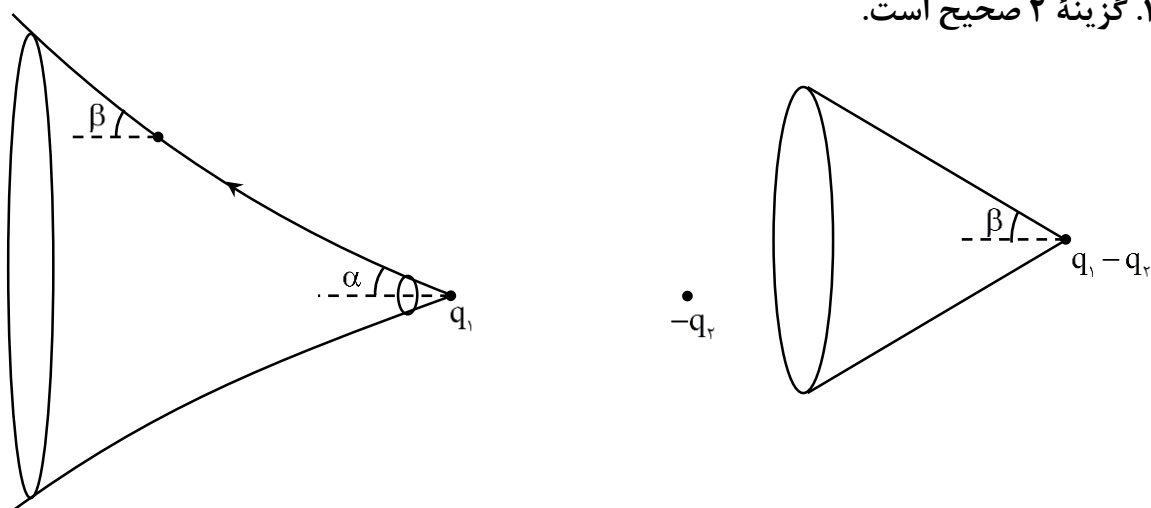


با توجه به این که مقاومت سیم‌های رابط، بسیار ناچیز است. می‌توان پتانسیل سایر نقاط را به صورتی که در شکل مشخص شده در نظر گرفت. پس مدار را دوباره و به شیوه‌ای دیگر می‌کشیم.



و در نهایت $A \xrightarrow{0.5\Omega} B$ پس مقاومت معادل بین A و B برابر 0.5Ω است.

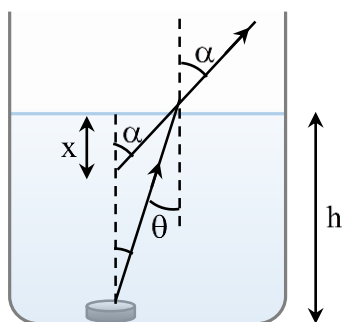
۱۱. گزینه ۲ صحیح است.



$$\frac{q_1(1 - \cos \alpha)}{r} = (q_1 - q_r) \frac{(1 - \cos \beta)}{r}$$

$$\frac{q_1}{q_1 - q_2} \cdot \gamma \sin^2\left(\frac{\alpha}{2}\right) = \gamma \sin^2\left(\frac{\beta}{2}\right) \Rightarrow \beta = 2 \sin^{-1}\left(\sqrt{\frac{q_1}{q_1 - q_2}} \sin\left(\frac{\alpha}{2}\right)\right)$$

۱۲. گزینه ۲ صحیح است.



$$CdT = Hdt \Rightarrow T = \frac{Ht}{C} + T_0 \Rightarrow \Delta T = \frac{Ht}{C}$$

$$Ah = Ah_0(1 + \alpha\Delta T) \Rightarrow h_t = h_0 + \frac{h_0\alpha Ht}{C}$$

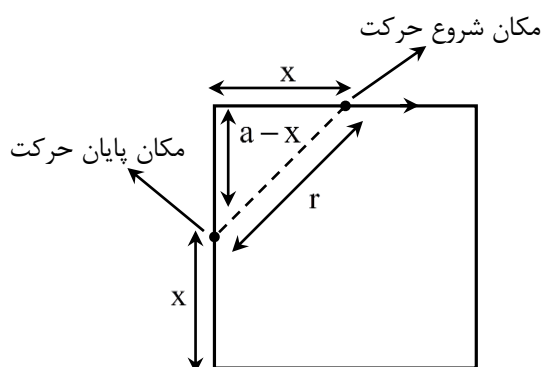
$$\theta, \alpha \ll 1$$

$$h\theta = \alpha x \quad \underbrace{\quad}_{x = \frac{h}{n}} \quad n\theta = \alpha$$

$$y = h - x = h\left(1 - \frac{1}{n}\right) \Rightarrow \dot{y} = \frac{h_0\alpha H}{C}\left(1 - \frac{1}{n}\right)$$

۱۳. گزینه ۳ صحیح است.

با کمی تفکر، درمی یابیم که متحرک قادر به دنده عقب نیست زیرا سرعتش ثابت است. (برای دنده عقب باید سرعت کم شود، به صفر برسد و منفی بشود که با توجه به متن سؤال، امکان پذیر نیست.)
حال می خواهیم بدانیم که متحرک از کجا حرکتش را شروع کند؟
فرض کنید در فاصله x از یکی از رئوس شروع به حرکت ساعتگرد کند.
هم چنین می دانیم متحرک مسافت $3a$ را می پیماید.



اندازه جابه جایی متحرک از مبدأ حرکت: $|r|$

باید ببینیم به ازای کدام مقدار x ، r و r اکستریم می شوند.

$$|r| = \sqrt{x^2 + (a-x)^2}$$

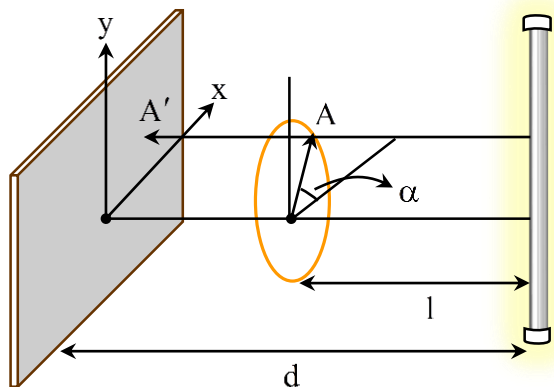
$$|r|^2 = 2x^2 + a^2 - 2ax \Rightarrow x \leq a \Rightarrow 2x^2 \leq 2ax \Rightarrow 2ax - x^2 \geq 0 \Rightarrow x^2 - 2ax \leq 0$$

$$\Rightarrow |r|^2 \leq a^2 \Rightarrow |r|_{\max} = a$$

برای یافتن r_{\min} هم مشتق r^2 نسبت به x را مساوی صفر قرار می دهیم.

$$\frac{d|r|^2}{dx} = 4x - 2a = 0 \Rightarrow x = \frac{a}{2} \Rightarrow r_{\min} = \sqrt{2} \frac{a}{2} = \frac{a}{\sqrt{2}}$$

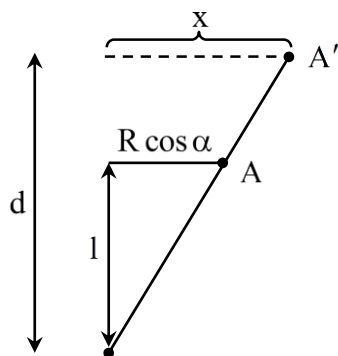
۱۴. گزینه ۱ صحیح است.



$$y_{A'} = y_A = R \sin \alpha \Rightarrow \sin \alpha = \frac{y}{R}$$

$$\frac{R \cos \alpha}{x} = \frac{1}{d} \Rightarrow x = \frac{dR}{1} \cos \alpha \Rightarrow \frac{x l}{dR} = \cos \alpha$$

$$\sin^2 \alpha + \cos^2 \alpha = 1 \Rightarrow \frac{y^2}{R^2} + \frac{x^2 l^2}{d^2 R^2} = 1$$



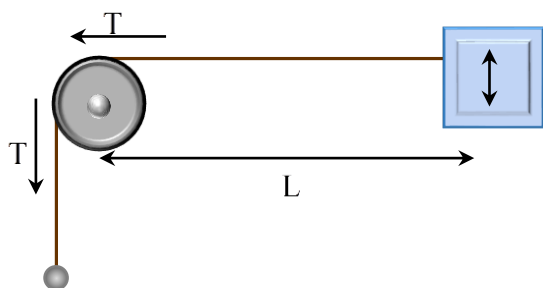
۱۵. گزینه ۲ صحیح است.

می‌دانیم اگر $v_0 = 0$ باشد آن‌گاه $R_{\max} = 0$ پس گزینه (۱) رد می‌شود.

هم‌چنین می‌دانیم در حالت $h = 0$ مسئله همان 45° می‌شود که $R_{\max} = \frac{v_0^2}{g}$ پس گزینه (۴) رد می‌شود.

و اگر $h \rightarrow \infty$ آن‌گاه $R \rightarrow \infty$ پس گزینه (۳) هم رد می‌شود.

۱۶. گزینه ۱ صحیح است.



$$T = mg$$

$$C = \sqrt{\frac{T}{\mu}} = \sqrt{\frac{mg}{\mu}}$$

به‌خاطر این‌که موتور در نقطه شکم است. $L = \frac{\lambda}{4}$

رابطه سرعت موج $\lambda f = C$

$$\Rightarrow f = \frac{1}{4L} \sqrt{\frac{mg}{\mu}}$$

۱۷. گزینه ۴ صحیح است.

جرم مکعب را از حالت تعادل پیدا می‌کنیم؛ در حالت تعادل داریم: (ضمناً بدیهی است که جواب مسئله کلاً مستقل از P_0 می‌باشد.)

ka : نیروی کششی (روبه بالا) فنر

$\rho g(a)(2a)(2a)$: نیروی شناوری (روبه بالا)

mg : نیروی وزن (روبه پایین)

$$\Sigma F = 0 \Rightarrow \rho g a^3 + ka = mg \Rightarrow m = \frac{\rho g a^3 + ka}{g}$$

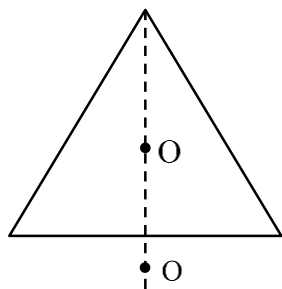
حال فرض می‌کنیم مکعب به اندازه کوچک δ پایین‌تر کشیده شده است.

$$\boxed{\downarrow \delta} \quad \delta \ll a$$

$$\Sigma F = m\ddot{\delta} \Rightarrow \rho g a^3 (a + \delta) + k(a + \delta) - mg = -m\ddot{\delta}$$

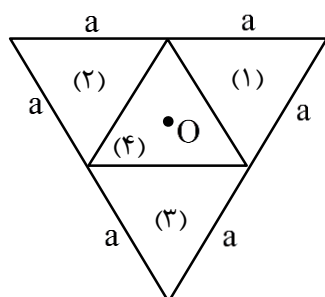
$$\xrightarrow{\text{باجگذاری } m} \ddot{\delta} + \frac{\rho g a^3 + k}{\rho g a^3 + ka} g \delta = 0 \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{g}{a}}$$

۱۸. گزینه ۳ صحیح است.



از تحلیل ابعادی بدست می‌آوریم که $\phi_O = C \frac{\sigma}{\epsilon_0} a$ یک ثابت است و a

ضلع مثلث



حال اگر مثلث روبه‌رو را داشته باشیم:

چون ضلع دو برابر شده پس $\phi'_O = 2\phi_O$

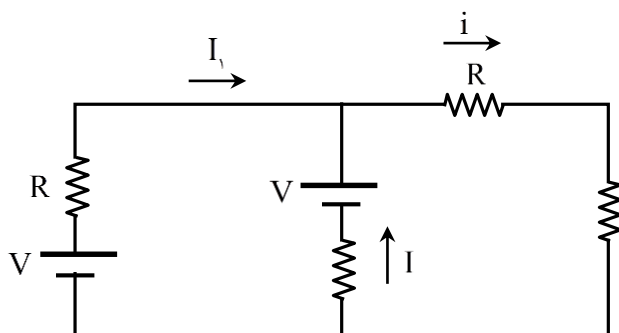
حال پتانسیل ناشی از (۱)، (۲) و (۳) در O مانند ϕ_A می‌باشد. پتانسیل ناشی از (۴) هم همان ϕ_O است.

$$3\phi_A + \phi_O = \phi'_O = 2\phi_O \Rightarrow 3\phi_A = \phi_O \Rightarrow 3 = \frac{\phi_O}{\phi_A}$$

۱۹. گزینه ۱ صحیح است.

از تقارن مشخص است که I_1 هم مساوی I است.

پس: $i = I_1 + I = 2I$

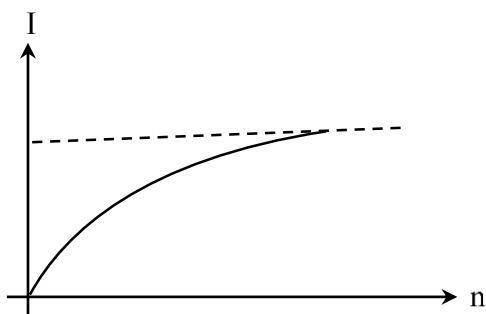


$$V - RI - Ri - Ri = 0$$

$$\Rightarrow V - 3RI = 0 \Rightarrow I = \frac{V}{3R}$$

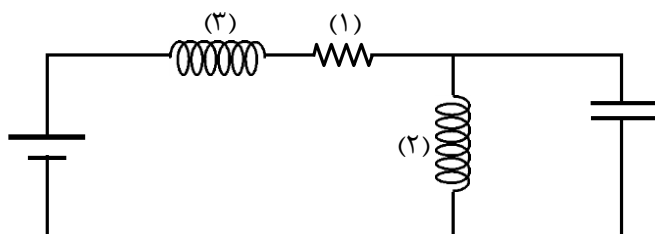
۲۰. گزینه ۴ صحیح است.

چون پس از مدتی دیگر نمک حل نمی شود و محلول اشباع می گردد. پس یعنی تغییر n تغییری در جریان نمی دهد، پس گزینه صحیح ۴ است.



۲۱. گزینه ۴ صحیح است.

۲۲. گزینه ۶ صحیح است.



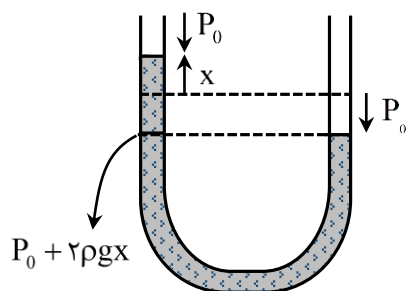
ابتدا ببینیم در $t \rightarrow \infty$ چه اتفاقی می افتد. که به احتمال زیاد تمام ولتاژ روی مقاومت (۱) می افتد. پس یعنی جریان ثابت از (۱) گذشته و بعد هم از القاگر (۲) می گذرد. یعنی $I = 0$ است و هم چنین چون پتانسیل دو سر القاگر (۲) صفر است بار خازن هم صفر است؛ پس یعنی مساحت زیر نمودار $I-t$ از ابتدا تا $t \rightarrow \infty$ صفر می شود.

پس تنها گزینه های (ه) و (و) می مانند.

در $t = 0$ بار خازن و جریان $I = 0$ است؛ یعنی پتانسیل دو سر (۲) هم صفر است یعنی $L \dot{I} = 0$ پس جریان (۲) زیاد نمی شود یعنی زیاد شدن جریان در (۳) موجب زیاد شدن I می شود پس در لحظه اول شیب صفر نیست.

۲۳. گزینه ۱ صحیح است.

برای حالت اول:



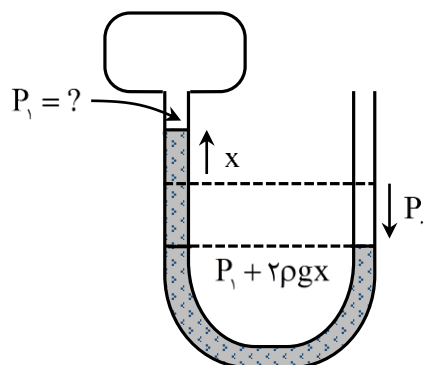
مرتبه دو می شود

$$-(P_0 + \rho g x)A + P_0 A = (\underbrace{m}_{\text{جرم کل آب}} - \rho P_0 x A) \ddot{x} \Rightarrow m \ddot{x} + \rho g A x = 0$$

$$\omega^2 = \frac{\rho g A}{m}$$

$$\frac{4\pi^r}{T_r^r} = \frac{r\rho g A}{m}$$

برای حالت دوم:



$$P_1(V_0 - Ax)^{\gamma} = P_0 V_0^{\gamma}$$

چون x کوچک است پس:

$$P_1 = P_0 \left(1 + \frac{\gamma Ax}{V_0}\right)$$

$$-(P_0 + \frac{P_0 \gamma Ax}{V_0} + r\rho g x)A + P_0 A = m\ddot{x} \Rightarrow \ddot{x} + \left(\frac{r\rho g A}{m} + \frac{P_0 \gamma A}{V_0 m}\right)x = 0$$

$$\frac{4\pi^r}{T_r^r} = \frac{r\rho g A}{m} + \frac{P_0 \gamma A^r}{m V_0} = \left(r\rho g + \frac{P_0 \gamma A}{V_0}\right) \frac{A}{m} \Rightarrow \frac{4\pi^r}{T_r^r} = \frac{4\pi^r}{r\rho g T_r^r} \left(r\rho g + \frac{P_0 A \gamma}{V_0}\right)$$

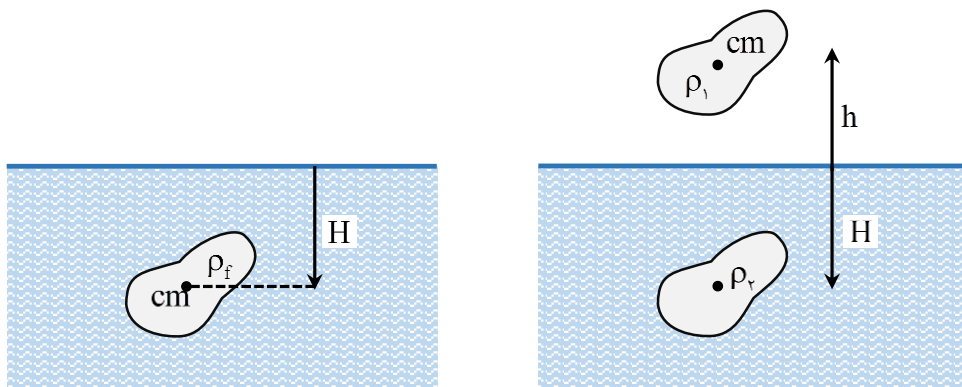
$$\downarrow$$

$$\frac{4\pi^r}{T_r^r r\rho g}$$

$$\Rightarrow \gamma = \frac{r\rho g V_0}{P_0 A} \left(\left(\frac{T_r}{T_0}\right)^r - 1\right)$$

۲۴. گزینه ۱ صحیح است.

بقای انرژی را می نویسیم.



$$-\rho_1 V g H = \rho_1 V g h + \rho_r V g (-H)$$

$$(\rho_r - \rho_1) V g H = \rho_1 V g h \Rightarrow h = \left(\frac{\rho_r}{\rho_1} - 1\right) H$$

یعنی گزینه ۱ صحیح است. همچنین می توان از این حالت خاص استفاده کرد که اگر $\rho_r = \rho_1$ باشد در آن صورت باید صفر شود.

۲۵. گزینه ۳ صحیح است.

۲۶. گزینه ۱ صحیح است.

۲۷. گزینه ۲ صحیح است.

$$\text{اختلاف شدت} = 10 \cdot \log \frac{I_A}{I_B}$$

$$I \propto \frac{1}{r^2}$$

یک ثابت

$$I_A = \frac{3C}{a^2}$$

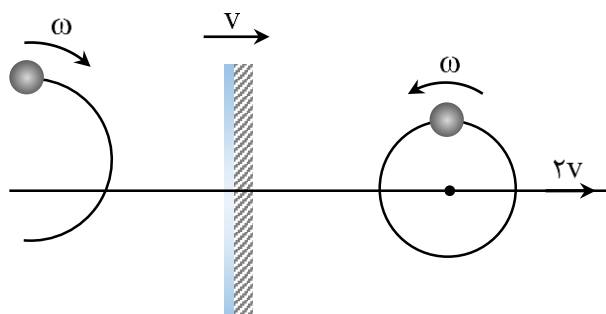
$$I_B = \frac{2C}{a^2} + \frac{C}{(2a)^2} = \frac{9C}{4a^2}$$

$$\text{اختلاف شدت} = 10 \cdot \left(\log \frac{\frac{9C}{4a^2}}{\frac{3C}{9a^2}} \right) = 10 \cdot \log \frac{4}{3} = 10 \cdot (\log 4 - \log 3) = 10 \cdot \underbrace{(2 \log 2 - \log 3)}_{0.16 - 0.148} = 10 \cdot 0.12$$

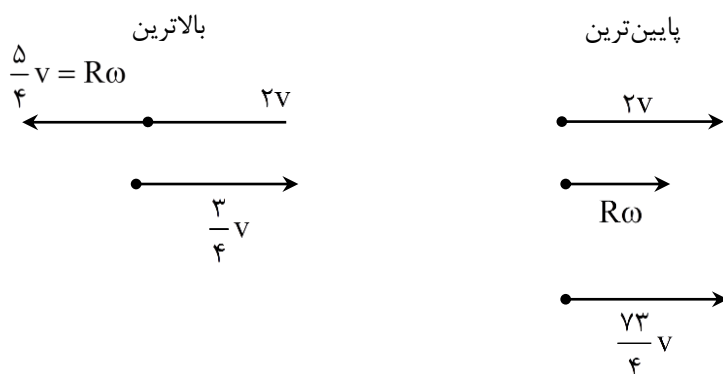
$$\text{اختلاف شدت} = 1.2 \text{ dB}$$

۲۸. گزینه ۲ صحیح است.

مرکز دایره تصویر با سرعت ۲v حرکت می کند و جهت سرعت زاویه ای تصویر برعکس خود جسم است.



برای این که بینیم خم ناشی از آن چه شکلی می شود کفایت سرعت جسم را در بالاترین و پایین ترین نقطه حرکت بیابیم.



گزینه ۳ رد می شود، چون در پایین ترین نقطه سرعت v_x ندارد.

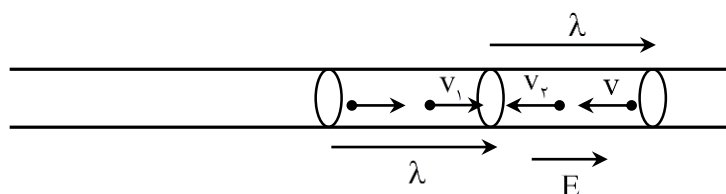
گزینه ۴ رد می شود، چون در بالاترین نقطه سرعت v_x منفی دارد.

گزینه ۱ رد می شود، چون v_x اش در پایین کمتر از بالا است.

گزینه ۲ گزینه صحیح است.

مسئله‌های کوتاه

۱.



$$v_0 = \sqrt{\frac{kT}{m_c}}$$

$$v_0^r \geq \frac{\gamma \lambda q E}{m}$$

$$v_0^r + \gamma \lambda \frac{qE}{m} = v_d^r \Rightarrow v_d = v_0 \left(1 + \frac{\lambda q E}{m v_0^r}\right)$$

$$v_0^r - \gamma \lambda \frac{qE}{m} = v_r^r \Rightarrow v_r = v_0 \left(1 - \frac{\lambda q E}{m v_0^r}\right)$$

چون نصف ذرات این المان به سمت راست می‌روند:

$$\frac{qn v_d A}{\gamma} - \frac{qn v_r A}{\gamma} = J A$$

$$\frac{nq}{\gamma} (v_d - v_r) = J = \frac{nq}{\gamma} \left(v_0 \left(1 + \frac{\lambda q E}{m v_0^r}\right) - v_0 \left(1 - \frac{\lambda q E}{m v_0^r}\right) \right)$$

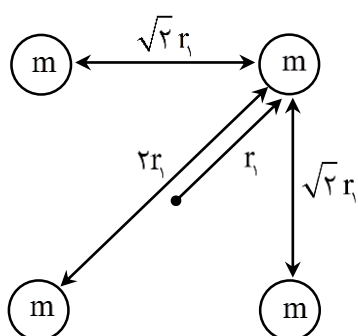
$$J = \frac{nq}{\gamma} \times \frac{\gamma \lambda q E}{m v_0} = \frac{nq^2 E}{m v_0} \lambda = \sigma E$$

$$\sigma = \frac{nq^2 \lambda}{m v_0}$$

$$\sigma = \frac{nq^2 \lambda}{m} \sqrt{\frac{m}{kT}}$$

$$\sigma = 77 \times 10^6 \left(\frac{1}{\Omega m} \right)$$

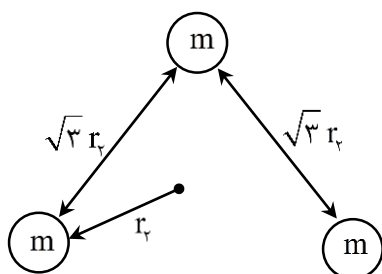
۲. فرض می‌کنیم سیارات در حالت ۱ با سرعت زاویه‌ای ω_1 و در حالت ۲ با سرعت زاویه‌ای ω_2 می‌چرخند. معادلات تعادل یکی از سیاره‌ها را در هر دو حالت می‌نویسیم.



در حالت ۱:

$$\frac{Gm^2}{r_1^2} \left(\frac{1}{4} + \frac{\sqrt{2}}{2} \right) = mr_1 \omega_1^2 \quad (I)$$

در حالت ۲:



$$\frac{Gm^2}{r_2^2} \left(2 \times \frac{1}{3} \times \frac{\sqrt{3}}{2} \right) = mr_2 \omega_2^2 \quad (II)$$

معادلات I و II، از تعادل در راستای شعاعی بدست آمده‌اند.

اما به یک معادله دیگر نیز نیاز داریم. و مطمئن باشید که تکانه زاویه‌ای پایسته نیست. برای درک این امر، به نیروها بلافاصله پس از جدا شدن دقت کنید. اما پایستگی انرژی برای هر یک از سیارات برقرار است. حواستان باشد که انرژی پتانسیل گرانشی، منفی و کمیتی اسکالر (و غیرقابل برآیندگیری) است.

$$1 \text{ حالت} = 2 \text{ انرژی} = E_1 = E_2 \Rightarrow \frac{-Gm^2}{r_1} \left(\frac{1}{2} + \frac{2}{\sqrt{2}} \right) + \frac{1}{2} mr_1^2 \omega_1^2 = E_1$$

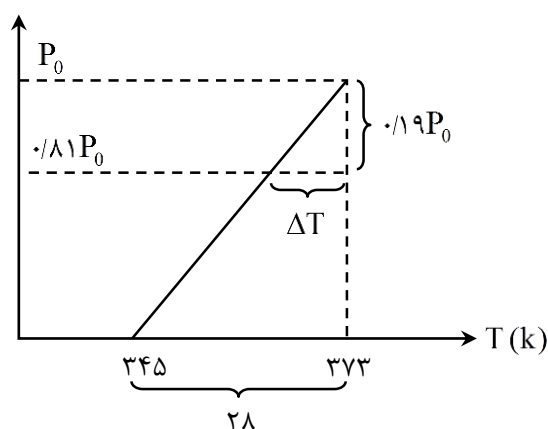
$$E_2 = \frac{-Gm^2}{r_2} \left(\frac{2}{\sqrt{3}} \right) + \frac{1}{2} mr_2^2 \omega_2^2 = \frac{-Gm^2}{r_1} \left(\frac{1+2\sqrt{2}}{2} \right) + \frac{1}{2} mr_1^2 \omega_1^2 = E_1 \quad (III)$$

از حل کردن معادلات I، II و III به دست می‌آید که:

$$\frac{r_2}{r_1} = \frac{4\sqrt{3}}{3(1+2\sqrt{2})} \approx 0.3357$$

$$\frac{r_2}{r_1} = 0.336 \Rightarrow 50 \cdot \frac{r_2}{r_1} \approx 17$$

۳. قبل از حل شدن $1000 \frac{g}{lit}$ بوده و $755g$ اضافه شده که در اثر نمک است.



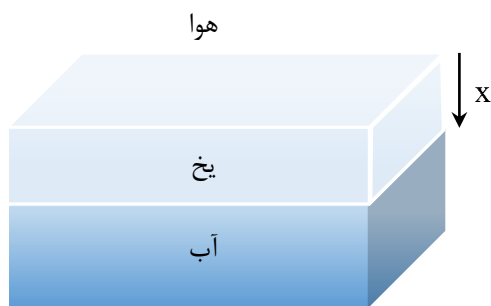
$$\text{مول نمک} = 755g \times \frac{1}{58.5 \frac{g}{mol}} = 12.9 \text{ mol}$$

$$\text{مول آب} = 1000g \times \frac{1}{18 \frac{g}{mol}} = 55.56 \text{ mol}$$

$$x = \frac{12.9}{12.9 + 55.56} = 0.19$$

تقریباً نمودار را در آن جا خط می‌گیریم. $P' = 0.81P_0 \Leftarrow$

$$\frac{0.19P_0}{P_0} = \frac{\Delta T}{28} \Rightarrow \Delta T \approx 5K$$



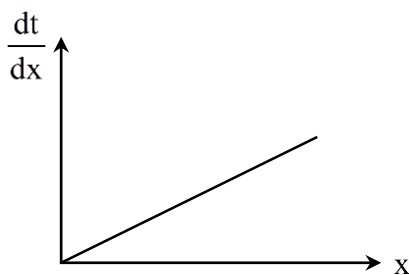
۴. از آن جایی که ضریب همرفتی هوا و یخ بسیار زیاد است پس سطح بالایی یخ همواره در دمای $10^\circ C$ باقی می‌ماند و چون در پایین هم آب در حال انجماد است. دمای پایین یخ هم همواره صفر می‌ماند. پس ΔT دو سر یخ همواره $10^\circ C$ است. آب پایین در مدت dt به مقدار:

$$kA \frac{\Delta T}{x} dt$$

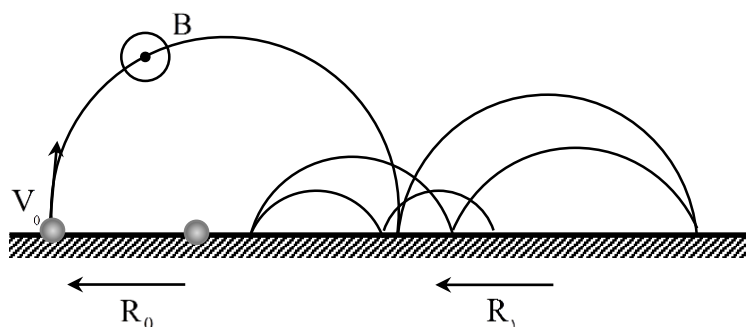
انرژی از دست می‌دهد و به یخ تبدیل می‌شود. یعنی:

$$kA \frac{\Delta T}{x} dt = \lambda dx \Rightarrow \frac{kA \Delta T}{\lambda P} \frac{dt}{dx} = x \Rightarrow \frac{x \lambda P}{kA \Delta T} = \frac{dt}{dx} \Rightarrow t(x) = \frac{\lambda P x^2}{2kA \Delta T}$$

$$x = \sqrt{\frac{2kA \Delta T}{\lambda P} t} = 12 \text{ cm}$$



۵. جسم حرکت دایره‌ای انجام می‌دهد.



$$qv_0 B = mR\omega^2 \Rightarrow qv_0 B = m\omega^2 R$$

$$\omega = \frac{qB}{m} \Rightarrow R_0 = \frac{mv_0}{qB}$$

$$0.125 \times 10^{-2} = \frac{1}{\lambda} \times 10^{-2} \text{ s} = \frac{\pi \times 10^{-27}}{1.6 \times 10^{-19} \times \frac{\pi}{10} \times 10^{-4}} = \frac{\pi m}{qB} = \frac{\pi}{\omega} = \frac{\pi}{\frac{qB}{m}}$$

پس بعد از دو بار رفتن روی یک نیم دایره جهت B عوض می‌شود که موجب می‌شود نیم دایره‌ها به جای جلو رفتن عقب برگردند.

$$R_1 = \frac{mv_0 \varepsilon}{qB}$$

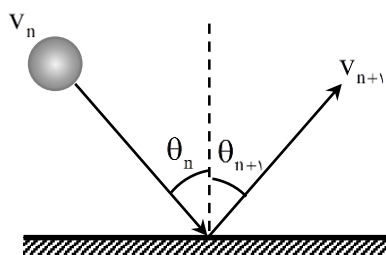
$$2R_0 + 2R_1 = \frac{2mv_0}{qB} (1 + \varepsilon)$$

فاصله نهایی: $L_f = 2R_0 + 2R_1 - 2R_2 - 2R_3 + 2R_4 + \dots$

$$= \frac{2mv_0}{qB} (1 + \varepsilon)(1 - \varepsilon + \varepsilon^2 - \varepsilon^3 + \dots) = \frac{2mv_0}{qB} = \frac{\cancel{\gamma} \times \cancel{\gamma} \times 10^{-24} \times \cancel{\gamma} \pi \times 10^7}{\cancel{\gamma} \times 10^{-19} \times \frac{\pi}{10} \times 10^{-4}} = L_f = 5 \text{ cm}$$

۶.

برای یک برخورد دلخواه



ثابت سرعت عمودی: $v_n \cos \theta_n = v_{n+1} \cos \theta_{n+1} \Rightarrow v_{n+1} = v_n \frac{\cos \theta_n}{\cos \theta_{n+1}}$

$$\Rightarrow \int N dt = m(v_{n+1} \cos \theta_{n+1} + v_n \cos \theta_n) = 2mv_n \cos \theta_n$$

$$\Rightarrow \int f dt = \mu \int N dt = 2\mu m v_n \cos \theta_n$$

تغییر سرعت افقی: $m(v_n \sin \theta_n - v_{n+1} \sin \theta_{n+1}) = \int f dt = 2\mu m v_n \cos \theta_n$

$$\Rightarrow \sin \theta_n - \cos \theta_n \tan \theta_{n+1} = 2\mu \cos \theta_n \Rightarrow \tan \theta_{n+1} = \tan \theta_n - 2\mu$$

نکته: اگر در یک برخورد، $\mu > \frac{1}{2} \tan \theta_n$ باشد، اصطکاک تنها سرعت افقی را صفر می‌کند و هرگز آن را

منفی نمی‌کند. در واقع این شرط همان شرط آخرین برخورد است.

در جهش‌های متوالی، حرکت توپ در هوا مهم نیست؛ زیرا توپ با هر سرعت و زاویه‌ای که پرتاب شود، با

همان سرعت و زاویه برخورد می‌کند.

$$\Rightarrow \tan \theta_n = \tan \theta_0 - \nu n \mu \Rightarrow \text{تعداد برخوردها } N = \left\lfloor \frac{\tan \theta_0}{\nu \mu} \right\rfloor = 5$$

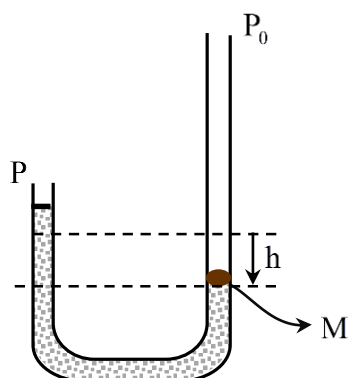
$$R_n = \frac{\nu v_n^2}{g} \sin \theta_n \cos \theta_n = \frac{\nu}{g} v_n^2 \underbrace{\cos^2 \theta_n}_{\text{سرعت افقی توپ ثابت است}} \tan \theta_n = \frac{\nu}{g} v_0^2 \cos^2 \theta_0 \tan \theta_n$$

$$\Rightarrow R_n = \frac{\nu}{g} v_0^2 \cos^2 \theta_0 (\tan \theta_0 - \nu n \mu) = \nu / 5 (1 - 0.2n)$$

$$\Rightarrow R_0 = \nu / 5 m, R_1 = \nu m, R_2 = \nu / 5 m, R_3 = \nu m, R_4 = \nu / 5 m, R_5 = R_6 = \dots = 0$$

$$\Rightarrow R = \nu / 5 + \nu + \nu / 5 + \nu + \nu / 5 = 7 / 5 m = 75 \text{ dm}$$

.۷



$$\text{برابری فشار مایع: } P + \nu \rho g h = P_0 + \frac{mg}{A} \Rightarrow P = P_0 + \frac{mg}{A} - \nu \rho g h$$

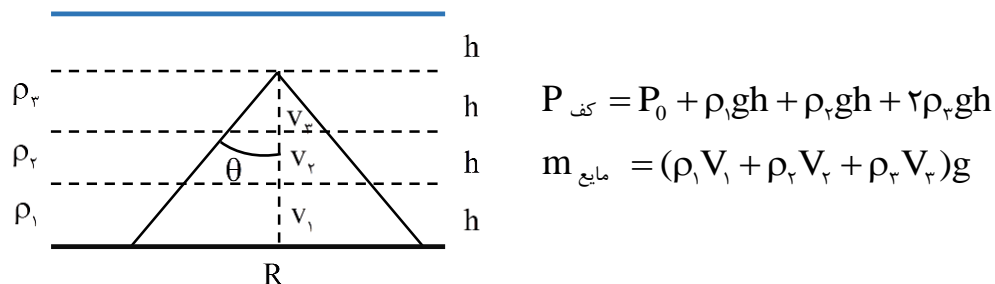
$$\text{قانون گازها: } P(V_0 - hA) = P_0 V_0$$

$$\Rightarrow \nu \rho g A h^2 - (\nu \rho g V_0 + mg + P_0 A) h + \frac{mg V_0}{A} = 0 \Rightarrow \nu h^2 - 4.0 h + 1.0 = 0$$

$$\Rightarrow h = 1.0 \pm \sqrt{5.0} = 1.0 \pm 5\sqrt{2} \Rightarrow h_1 = 1.0 + 5\sqrt{2} \Rightarrow P = -1.5\sqrt{2} \times$$

$$\Rightarrow h = 1.0 - 5\sqrt{2} = 5(2 - \sqrt{2}) \approx 2/93 \text{ m} \Rightarrow |h - 2| = 0.7 \text{ m} = 7 \text{ cm}$$

۸. می توان فشار را بر حسب ارتفاع به دست آورد و از نیرو انتگرال گرفت اما یک راه ساده تر برای این کار نیز وجود دارد. به این صورت که به جای مخروط، مایعی از چگالی های گفته شده را قرار می دهیم؛ اگر مایع از چگالی مایع های کناری باشد، در تعادل خواهد بود؛ نیروی فشار مایع که از مایع های اطراف نیز به آن وارد می شوند برابر است.



$$V_r = \frac{1}{3} \pi h^2 \tan^2 \theta$$

$$V_r + V_r = \frac{1}{3} \pi \times \lambda h^2 \tan^2 \theta \quad \Rightarrow m_{\text{مایع}} = \frac{\pi}{27} R^2 h (\rho_r + 7\rho_r + 19\rho_1)$$

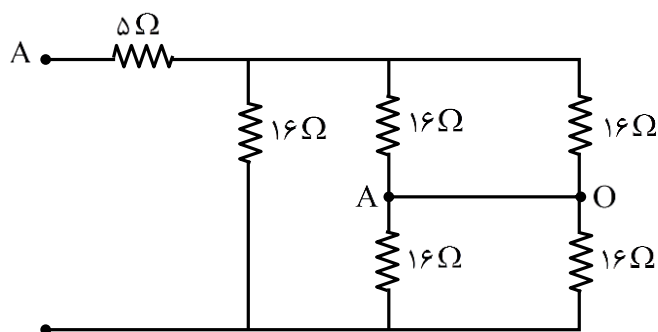
$$V_1 + V_r + V_r = \frac{1}{3} \pi \times 27 h^2 \tan^2 \theta$$

$$F_{\text{فشار}} + mg = F_{\text{کف}}$$

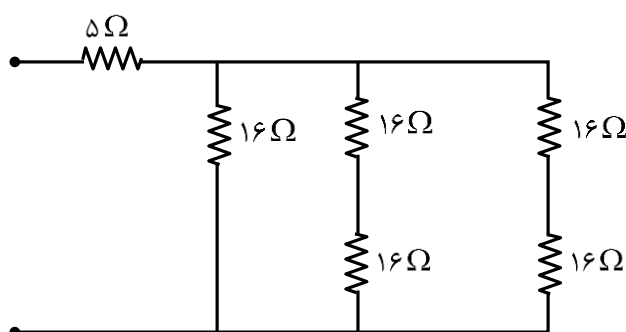
$$\Rightarrow F_{\text{فشار}} = \pi R^2 h g \left(\frac{53}{27} \rho_r + \frac{20}{27} \rho_r + \frac{8}{27} \rho_1 \right) = 43 \text{ MN}$$

۹. پاسخ: 13Ω اهم

ابتدا مدار را به شکل روبه رو درمی آوریم. از تقارن می توان فهمید که $V_O = V_A$ پس می توان سیم بینشان را حذف کرد.



که مقاومت معادل این مدار می شود.



$$R_{eq} = 13 \Omega$$



باشگاه طلایی های ایران
IRAN'S GOLD WINNERS CLUB

طراحان آزمون

امیر پارسا زیوری

امین روانبخش

محمدحسین دارستانی

علی نعمتی

نیما محمدزاده

سرگروه: امیر پارسا زیوری

باشگاه طلایی های ایران
موفق ترین گروه آموزش المپیاد در کشور

کلیه حقوق این سوالات برای باشگاه طلایی های ایران محفوظ است.

<http://talayiha.ir>